

解答例

学類名	数物科学類 (数学コース) (一般選抜)
試験科目名	専門科目 数学 (P. 1 / 2)

採点においては解答のプロセスや記述の論理性も重視した。以下では、そのプロセスがわかる程度の略解の一つを示したが、異なる方針の解答もあり得る。また、具体的に解を求める問題では、解の表し方が以下とは異なる解答もあり得る。

1 固有値は1 (2重根), -1 。

(2) 行列 A の固有値 λ に対応する固有空間を $W(\lambda; A)$ とすると

$$W(1; A) = \left\{ s \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + t \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \mid s, t \in \mathbf{R} \right\}, \quad W(-1; A) = \left\{ t \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix} \mid t \in \mathbf{R} \right\}$$

(3) 対角化可能である。実際,

$$P = \begin{pmatrix} -1 & 3 & 0 \\ 1 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$$

$$\text{とすると, } P^{-1}AP = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & -1 \end{pmatrix} \text{ となる。}$$

[2] (1) $\dim \text{Im}(f) = 2$, $\text{Im}(f)$ の基底の1つは $\left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \\ -5 \end{pmatrix} \right\}$ 。 $\dim \text{Ker}(f) = 2$, $\text{Ker}(f)$

$$\text{の基底の1つは } \left\{ \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -2 \\ 4 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix} \right\}.$$

(2) 例えば $g(\mathbf{x}) = \begin{pmatrix} 6 & -1 & -4 & 0 \\ 2 & 1 & 0 & -4 \end{pmatrix} \mathbf{x}$ とすればよい。

[3] (1) 平均値の定理から $f(b) - f(a) = f'(c)(b - a)$ となる c ($a < c < b$) がある。従って,

$$f'(a)(b - a) \leq f'(c)(b - a) = f(b) - f(a) \leq f'(b)(b - a)$$

(2) $F'_{a,b}(t) = f(b) - f(a) - f'((1-t)a + tb)(b - a)$, $F''_{a,b}(t) = -f''((1-t)a + tb)(b - a)^2$ である。 f' が単調増加なので $F''_{a,b}(t) = -f''((1-t)a + tb)(b - a)^2 \leq 0$ である。つまり, $F'_{a,b}$ は単調減少である。(1) より $F'_{a,b}(0) \geq 0$, $F'_{a,b}(1) \leq 0$, $F_{a,b}(0) = F_{a,b}(1) = 0$ である。以上のことを踏まえて, 増減を調べることにより $F_{a,b}(t) \geq 0$ ($t \in [0, 1]$) となることがわかる。

[4] (1) 合成関数の微分の公式より

$$\frac{\partial z}{\partial r} = \cos \theta \frac{\partial z}{\partial x} + \sin \theta \frac{\partial z}{\partial y}, \quad \frac{\partial z}{\partial \theta} = -r \sin \theta \frac{\partial z}{\partial x} + r \cos \theta \frac{\partial z}{\partial y}$$

となる。これを用いて $\left(\frac{\partial z}{\partial r}\right)^2 + \frac{1}{r^2} \left(\frac{\partial z}{\partial \theta}\right)^2$ を計算すると $\left(\frac{\partial z}{\partial x}\right)^2 + \left(\frac{\partial z}{\partial y}\right)^2$ となる。

解答例

学類名	数物科学類（数学コース）（一般選抜）
試験科目名	専門科目 数学 (P. 2 / 2)

- (2) $x = r \cos \theta, y = r \sin \theta$ とすると, D は $E = \{(r, \theta) \mid 0 \leq r \leq 1, 0 \leq \theta \leq \pi\}$ と対応する。
この変換のヤコビアンは r であるので

$$\iint_D y^2 e^{-x^2-y^2} dx dy = \iint_E r^3 e^{-r^2} \sin^2 \theta dr d\theta = \frac{\pi}{2} \left(\frac{1}{2} - \frac{1}{e} \right)$$

となる。

- [5] (1) f と g は \mathbf{R}^3 上の等長変換なので, $\mathbf{x}, \mathbf{y} \in \mathbf{R}^3$ に対して

$$d(f \circ g(\mathbf{x}), f \circ g(\mathbf{y})) = d(f(g(\mathbf{x})), f(g(\mathbf{y}))) = d(g(\mathbf{x}), g(\mathbf{y})) = d(\mathbf{x}, \mathbf{y})$$

が成立する。

(2)

$$\begin{aligned} d(f_1(\mathbf{x}), f_1(\mathbf{y})) &= d(\mathbf{x} + \mathbf{a}_1, \mathbf{y} + \mathbf{a}_1) \\ &= ((\mathbf{x} + \mathbf{a}_1) - (\mathbf{y} + \mathbf{a}_1), (\mathbf{x} + \mathbf{a}_1) - (\mathbf{y} + \mathbf{a}_1))^{1/2} \\ &= (\mathbf{x} - \mathbf{y}, \mathbf{x} - \mathbf{y})^{1/2} = d(\mathbf{x}, \mathbf{y}) \end{aligned}$$

であるので f_1 は等長変換である。他の場合は成分表示を行えばよい。

- (3) 例えば, $f_2 \circ f_3 \circ f_1 \circ f_1 \circ f_3 \circ f_2$ とすればよい。